

# Überlagerungen von algebraischen Kurven über der projektiven Gerade $\mathbb{P}_k^1$

Jürgen Böhm \*

15. Januar 2025

## 1 Einleitung

Es sei  $f : C \rightarrow \mathbb{P}^1$  eine Überlagerung Riemannscher Flächen, die über den Punkten  $P_i \in \mathbb{P}^1$  verzweigt sei, mit den Verzweigungspunkten  $Q_{iV} \in C$  und den Verzweigungsindizes  $e_{iV}$  bei  $Q_{iV}$ .

Über  $0, \infty \in \mathbb{P}^1$  finde keine Verzweigung statt, stattdessen liege  $P_1, \dots, P_n \in C$  über 0 und  $Q_1, \dots, Q_n \in C$  über  $\infty$ .

Die Überlagerung ist also vom Grad  $n$  und wir notieren die Hurwitzformel

$$2g - 2 = n(2 \cdot 0 - 2) + \sum (e_{iV} - 1) = -2n + \sum (e_{iV} - 1) \quad (1)$$

also auch

$$g = 1 - n + \frac{1}{2} \sum (e_{iV} - 1) \quad (2)$$

so dass das Geschlecht  $g$  von  $C$  eindeutig festgelegt ist.

Nach dem Riemannschen Existenzsatz gibt es nach Festlegung dieser Verzweigungsdaten nur endlich viele mögliche  $C$ . Wir wollen für sie explizite Gleichungen bestimmen.

Weiterhin sehen wir im Nachgang, daß wir dann auch ein Polynom

$$f(z, y) = 0$$

bestimmen können, so daß  $C' = V(f(z, y)) \subseteq \mathbb{A}^2$  ein offener affiner Teil von  $C$  ist und die Überlagerung  $\pi : C'(z, y) \rightarrow \mathbb{A}^1(z)$  die oben genannten Verzweigungen über  $P_i \in \mathbb{A}^1(x)$  aufweist. Damit ist dann eine effektive Version des Riemannschen Existenzsatzes gefunden.

Siehe auch Bilu u. Strambi [2010].

## 2 Problemstellung

Wir nehmen an, daß  $C$  eine projektive Kurve im projektiven Raum  $\mathbb{P}^p$  mit den homogenen Koordinaten  $X_0, \dots, X_p$  und den affinen Koordinaten  $x_1, \dots, x_p$  ist, wobei  $x_v = X_v/X_0$  ist.

Die Kurve  $C$  sei als vollständiger Durchschnitt gegeben durch  $p - 1$  Polynome

$$F_\alpha(X_0, \dots, X_p) = 0,$$

die wir als

$$F_\alpha(x_1, \dots, x_p) = 0$$

affin angeben.

---

\*juergen.boehm@aviduratas.de

Wir nehmen an, daß die  $F_\alpha$  mit unbestimmten Koeffizienten  $a_{\alpha,i}$  geschrieben sind, die so durch, hier nicht genannte, Relationen verknüpft sind, daß effektiv  $3g - 3$  Freiheitsgrade in den  $a_{\alpha,i}$  verbleiben und die  $F_\alpha$  damit einen Teil des Modulraums  $\mathfrak{M}_g$  parametrisieren.

Wir stellen uns vor, daß der ganze Modulraum durch endlich viele solche Systeme ( $F_\alpha = 0$ ) beschrieben werden kann.

In der Tat ist dies möglich (Petris Theorem, Mumford [1975][p. 17]) wenn man darauf verzichtet, daß die Anzahl der  $F_\alpha$  gleich  $p - 1$  und die Darstellung ein vollständiger Durchschnitt sei.

Unsere im folgenden dargelegte Methode führt auch im Fall, daß die  $F_\alpha = 0$  keinen vollständigen Durchschnitt beschreiben zu einem Ergebnis, allerdings ist das Aufgehen der Konstantenzählung dann nicht mehr klar ersichtlich.

Unsere Aufgabe wird es also sein, den unbestimmten Koeffizienten  $a_{\alpha i}$  Werte zu erteilen, so daß  $C = V(F_\alpha)(x_v) \rightarrow \mathbb{P}^1(z)$  den vorgegebenen Verzweigungsdaten entspricht.

### 3 Lösung

Wir lösen die Aufgabe, indem wir ein System von polynomiellen Relationen aufstellen, das als unbestimmte Variablen unter anderem die  $a_{\alpha i}$  enthält, und dessen Lösungen immer existieren und eine passende Überlagerung  $C \rightarrow \mathbb{P}^1$  beschreiben.

Aus Gründen der besseren Verständlichkeit werden wir den ersten Schritt der Lösung auf zwei verschiedene Arten angehen: Zunächst so, daß die Konstantenzählung offensichtlich aufgeht, dann so, daß ein Überschuss an freien Konstanten bleibt, aber eine explizite Angabe der auftretenden Polynomfunktionen möglich ist.

#### 3.1 Darstellung von $z$

Ausgangspunkt unserer Überlegungen ist die Angabe einer rationalen Funktion  $z \in K(C)$ , die wir zunächst als

$$z = \frac{\sum_{\alpha=1}^{n+1} c_\alpha w_\alpha}{\sum_{\alpha=1}^{n+1} d_\alpha w_\alpha} = \frac{f}{g}$$

schreiben, wobei  $w_1, \dots, w_{n+1}$  bestimmte Funktionen  $w_i \in K(C)$ , also bestimmte rationale Funktionen  $w_i(x_1, \dots, x_p)$  sind.

Diese Funktion  $z$  soll also unsere Projektion  $C(x_v) \rightarrow \mathbb{P}^1(z)$  liefern.

Die  $w_\alpha$  sind die Basiselemente des Linearsystems

$$\Gamma(C, \mathcal{O}_C(mP))$$

für einen Nicht-Weierstraßpunkt  $P \in C$ , den wir nicht explizit bestimmen müssen. Da  $P$  Nicht-Weierstraßpunkt, ist die Vektorraumdimension

$$l(mP) = m + 1 - g$$

Wir setzen  $m = n + g$  und erhalten  $l(mP) = n + 1$ . Die rationalen Funktionen  $w_1, \dots, w_{n+1} \in K(C)$  mit  $(w_\alpha) + mP \geq 0$ , also höchstens einem Pol von höchstens der Ordnung  $m$  in  $P$  sind dann unsere gesuchten  $w_\alpha$ .

In der Einleitung hatten wir gefordert, daß über  $0 \in \mathbb{P}^1(z)$  die Punkte  $P_1, \dots, P_n \in C$  und über  $\infty \in \mathbb{P}^1(z)$  die Punkte  $Q_1, \dots, Q_n \in C$  liegen sollen.

Wir haben also die Gleichungen

$$\begin{aligned} f(P_1) = \dots = f(P_n) &= 0 \\ g(Q_1) = \dots = g(Q_n) &= 0 \end{aligned} \tag{3}$$

Da  $f, g$  beide einen Pol der Ordnung  $m = n + g$  in  $P$  haben, müssen zu den  $P_i$  resp.  $Q_i$  noch weitere Nullstellen  $B_1, \dots, B_g \in C$  treten, die  $f$  und  $g$  gemeinsam haben, also

$$\begin{aligned} f(B_1) &= \dots = g(B_g) = 0 \\ g(B_1) &= \dots = g(B_g) = 0 \end{aligned} \quad (4)$$

Wir haben also jetzt die unbestimmten Punkte

$$P_1, \dots, P_n, Q_1, \dots, Q_n, B_1, \dots, B_g \in C$$

die durch die unbestimmten Koordinaten

$$x_v(P_1), \dots, x_v(P_n), x_v(Q_1), \dots, x_v(Q_n), x_v(B_1), \dots, x_v(B_g)$$

festgelegt sind und über diese und den Ausdruck der  $w_\alpha = w_\alpha(x_v)$  in die Gleichungen (3) und (4) eingehen.

Da die  $P_i, Q_j, B_l \in C$  auf der Kurve  $C$  liegen, die durch  $F_\alpha(x_v) = 0$  gegeben ist, treten noch die Gleichungen

$$\begin{aligned} F_\alpha(x_v(P_i)) &= 0 \\ F_\alpha(x_v(Q_j)) &= 0 \\ F_\alpha(x_v(B_l)) &= 0 \end{aligned} \quad (5)$$

hinzu.

Wir bilanzieren jetzt die freien Konstanten und die sie bindenden Gleichungen:  
Konstanten:

1.  $c_\alpha, d_\alpha$ : Insgesamt  $2(n+1)$ .
2.  $x_v(P_i), x_v(Q_j), x_v(B_l)$ : Insgesamt  $2np + pg$ .
3.  $a_{\alpha i}$ : Insgesamt nach Annahme  $3g - 3$ .

Gleichungen:

1.  $f(P_i) = 0, g(Q_i) = 0$ : Insgesamt  $2n$ .
2.  $f(B_i) = g(B_i) = 0$ : Insgesamt  $2g$ .
3.  $F_\alpha(x_v(P_i)) = F_\alpha(x_v(Q_j)) = F_\alpha(x_v(B_l)) = 0$ : insgesamt  $2(p-1)n + (p-1)g$ .

Insgesamt

$$2(n+1) + 2np + pg + 3g - 3$$

Konstanten und

$$2n + 2g + 2(p-1)n + (p-1)g$$

Gleichungen.

Es ist bequem hier noch eine Anzahl von Gleichungen hinzuzunehmen, die erst später begründet werden und deren Zahl gleich

$$\sum (e_{iv} - 1) = 2g - 2 + 2n \quad (6)$$

ist.

Damit ist die Zahl der Gleichungen

$$4n + 4g + 2(p-1)n + (p-1)g - 2 = 2(p+1)n + pg + 3g - 2$$

und die Zahl der Konstanten, anders geschrieben,

$$2(n+1) + 2np + pg + 3g - 3 = 2n(p+1) + 2 + pg + 3g - 3 = 2n(p+1) + pg + 3g - 1$$

Wir haben also eine Konstante mehr als Gleichungen, dies erklärt sich aus der Multiplikation der  $c_\alpha, d_\alpha$  mit einem gemeinsamen Faktor im Zähler und Nenner.

### 3.2 Eine allgemeinere Darstellung von $z$

Wir hatten oben  $z = f/g$  mit  $f = \sum c_\alpha w_\alpha$  und  $g = \sum d_\alpha w_\alpha$  mit den Elementen  $w_\alpha$  eines Linearsystems  $\Gamma(C, \mathcal{O}_C(mP))$  geschrieben.

Es ist aber für ein allgemeines System  $F_\alpha(x_v) = 0$  mit unbestimmten  $a_{\alpha i}$  als Koeffizienten im allgemeinen nicht einfach möglich, die Ausdrücke dieser  $w_\alpha$  als rationale Funktionen der  $x_v$  wirklich zu bestimmen.

Wir streben deshalb an, ein  $r > 0$  festzulegen, so daß über eine Beziehung

$$\Gamma(C, \mathcal{O}_C(mP)) \subseteq \Gamma(C, \mathcal{O}_C(rH)) \leftarrow \Gamma(\mathbb{P}^p, \mathcal{O}_{\mathbb{P}^p}(r)) \quad (7)$$

die Elemente von  $\Gamma(C, \mathcal{O}_C(mP))$  durch Bilder des leicht durch  $\binom{r+p}{p}$  Monome in den  $x_v$  ausdrückbaren  $\Gamma(\mathbb{P}^p, \mathcal{O}_{\mathbb{P}^p}(r))$  geschrieben werden können. Dabei ist  $H$  ein Hyperebenen-schnittdivisor in  $C$ .

Es ist ja für genügend große  $r$  immer  $\Gamma(C, \mathcal{O}_C(rH - mP))$  nicht leer, es existiert also ein  $f \in K(C)$  mit  $(f) + rH - mP \geq 0$ , oder auch

$$rH - D = mP$$

für einen effektiven Divisor  $D = S_1 + \dots + S_a$  vom Grad  $a = rd - m$  wobei  $d$  der Grad des Hyperebenen-divisors  $H$  in  $C$  ist.

Aus  $mP + D = rH$  folgt

$$\mathcal{O}_C(mP) \subseteq \mathcal{O}_C(mP + D) = \mathcal{O}_C(rH)$$

und daraus die gewünschte obere Beziehung (7).

Es wird dann in dieser neuen Darstellung

$$z = \frac{\sum_{\alpha=1}^N c_\alpha v_\alpha}{\sum_{\alpha=1}^N d_\alpha v_\alpha} = \frac{f}{g}$$

wobei  $N = \binom{r+p}{p}$  die Anzahl der Monome  $x_1^{r_1} \dots x_p^{r_p}$  vom Grad  $\leq r$  ist und  $v_\alpha$  diese Monome durchläuft.

Es treten in dieser Darstellung dann zu  $f(P_i) = 0, g(Q_i) = 0, f(B_i) = g(B_i) = 0$  noch die  $2a$  Bedingungen

$$f(S_i) = 0, g(S_i) = 0, \quad i = 1, \dots, a$$

die  $pa$  neuen Unbestimmten

$$x_v(S_i)$$

sowie die  $(p-1)a$  Bedingungen

$$F_\alpha(x_v(S_i)) = 0$$

hinzu.

Die tatsächliche Anzahl der Freiheitsgrade in den neuen  $c_\alpha$  und  $d_\alpha$  erhöht sich von jeweils  $m+1-g = n+1$  auf  $rd+1-g$ , also um  $rd-m = \deg D = a$ . Zusammen also um  $2a$ . Damit haben wir insgesamt  $(p+1)a = 2a + (p-1)a$  Bedingungen und  $(p+2)a = pa + 2a$  Freiheitsgrade. Es liegt also Erfüllbarkeit vor.

### 3.3 Die Erfüllungsbedingungen für die Verzweigung

Die Gleichungen, die die Erfüllung der Verzweigungsbedingungen beschreiben, lassen sich verblüffend einfach aufstellen:

Wir führen für jedes  $P_i \in \mathbb{P}^1$ , über dem eine Verzweigung an den  $Q_{iV}$  mit Indizes  $e_{iV}$  stattfindet, die Funktion

$$h = f - z(P_i)g$$

Diese Funktion hat dann bei  $Q_{i_V}$  eine Nullstelle der Ordnung  $e_{i_V}$ . Dies drücken wir durch Differentiation nach einem lokalen Parameter  $t$  aus

$$\frac{d^k}{dt^k}(h)|_{Q_{i_V}} = 0 \text{ mit } k = 0, \dots, e_{i_V} - 1 \quad (8)$$

Dabei entstehen Unbestimmte

$$\frac{d^k x_V}{dt^k} |_{Q_{i_V}} \text{ mit } k = 0, \dots, e_{i_V} - 1$$

deren Anzahl also  $p \sum_{i_V} e_{i_V}$  ist.

Aus den Gleichungen  $F_\alpha(x_V) = 0$  ergibt sich durch Differentiation nach  $t$

$$\frac{d^k}{dt^k} F_\alpha(x_V, \frac{dx_V^l}{dt^l}) |_{Q_{i_V}} = 0 \text{ mit } k = 0, \dots, e_{i_V} - 1$$

also insgesamt  $(p-1) \sum_{i_V} e_{i_V}$  zu denen noch die  $\sum_{i_V} e_{i_V}$  Bedingungen aus den (8) treten. Insgesamt also genauso viele Bedingungen wie neu hinzutretende Unbestimmte.

Es können aber noch zusätzlich Bedingungen an die  $\frac{dx_V^k}{dt^k} |_{Q_{i_V}}$  formuliert werden, die die Allgemeinheit der Differentialbedingungen nicht einschränken, sondern nur zum Ausdruck bringen, daß der Parameter  $t$  zum Beispiel als  $t = x_1$  gewählt werden kann.

Wir können diese Bedingungen als

$$\frac{dx_1^k}{dt^k} |_{Q_{i_V}} = \delta_{k1} \text{ mit } k = 1, \dots, e_{i_V} - 1$$

mit dem Kronecker-Delta  $\delta_{k1}$  formulieren. Es sind also genau

$$\sum_{i_V} (e_{i_V} - 1) = 2g - 2 + 2n$$

Stück und wir haben diese schon weiter oben „verbraucht“ als wir die Freiheitsgrade, die in die Aufstellung von  $z = f/g$  eingehen, untersucht haben und die Beziehung (6) notiert haben.

### 3.4 Korrektheit der Lösung

Eine Lösung der oben angegebenen Gleichungen ist eine Kurve  $C$  vom Geschlecht  $g$ , da die  $F_\alpha = 0$  überhaupt nur solche umfassen.

Sie ist durch  $z = f/g$  vom Grad  $n$  über  $\mathbb{P}^1(z)$ , denn in  $z$  hat  $f$  nur die Nullstellen  $P_1, \dots, P_n \in C$  nicht mit  $g$  gemeinsam und entsprechend  $g$  nur die Nullstellen  $Q_1, \dots, Q_n \in C$  nicht mit  $f$ .

Aufgrund der Hurwitzformel können deshalb neben den  $e_{i_V}$ , die durch die Konstruktion bestehen, keine weiteren Verzweigungspunkte  $(Q, e)$  in  $C/\mathbb{P}^1$  vorkommen.

### 3.5 Das Problem der Anzahl der $F_\alpha$

Wir haben oben bei der Zählung der Freiheitsgrade und Bedingungen immer angenommen, daß das Ideal von  $C$  in  $k[x_1, \dots, x_p]$  von genau  $p-1$  Stück  $F_\alpha$  erzeugt wird, also  $C$  ein global vollständiger Durchschnitt ist. Im allgemeinen ist  $C$  als glatte Kurve aber nur ein *lokal vollständiger Durchschnitt*.

Das heißt, für jeden Punkt  $P \in C$  ist das Ideal

$$(\square) \quad (F_\alpha)_{m_P} = (G_\beta)_{m_P}$$

mit genau  $p-1$  Stück  $G_\beta$  aber einer Anzahl von  $F_\alpha$ , die größer als  $p-1$  sein kann (zum Beispiel den  $F_\alpha$  aus dem oben zitierten Theorem von Petri).

Aus der Beziehung  $(\square)$  können wir aber ableiten, daß es eine endliche Anzahl von  $f_\gamma \in k[x_1, \dots, x_p]$  gibt, für die  $D(f_\gamma)$  die Kurve  $C$  überdecken und für die jeweils

$$(F_\alpha)_{f_\gamma} = (G_{\gamma,\beta})_{f_\gamma}$$

also

$$f_\gamma^s F_\alpha = \sum h_{\alpha,\gamma,\beta} G_{\gamma,\beta}$$

mit geeigneten  $h_{\alpha,\gamma,\beta}$  und  $p-1$  Stück  $G_{\gamma,\beta}$ . Ebenso ist

$$(\triangle) \quad f_\gamma^t G_{\gamma,\beta} = \sum q_{\gamma,\beta,\alpha} F_\alpha$$

und damit für  $P \in D(f_\gamma) \subseteq C$  die Bedingung  $(F_\alpha(P) = 0)$  auf  $G_{\gamma,\beta}(P) = 0$  zurückgeführt.

Wir können also die Bedingungen  $F_\alpha(P) = 0$  immer durch äquivalente Bedingungen  $G_{\gamma,\beta}(P) = 0$  für ein geeignetes  $\gamma$  ersetzen. Damit sind die möglicherweise zahlreicher als  $p-1$  vorkommenden Bedingungen  $F_\alpha$  immer auf  $p-1$  Bedingungen  $G_{\gamma,\beta}$  zurückgeführt.

Wir haben nun aber nicht nur einfache Bedingungen der Form  $F_\alpha(P) = 0$ , sondern auch „Differentialbedingungen“ aus der Betrachtung der Verzweigungsstellen  $Q_{iv}$  die durch

$$\frac{d^k}{dt^k} F(x_v, \frac{d^l x_v}{dt^l})|_{Q_{iv}} = 0$$

ausgedrückt werden.

Hier müssen wir die Gleichungen  $(\triangle)$  entsprechend mit  $\frac{d}{dt}$  differenzieren und die Leibnizregel beachten

$$(\triangle_1) \quad t f_\gamma^{t-1} \frac{d}{dt} f_\gamma G_{\gamma,\beta} + f_\gamma^t \frac{d}{dt} G_{\gamma,\beta} = \sum q'_{\gamma,\beta,\alpha} F_\alpha + \sum q_{\gamma,\beta,\alpha} \frac{d}{dt} F_\alpha$$

Schon aus dieser erstmaligen Differentiation liest man, zusammen mit den Gleichungen  $(\triangle)$ , ab, daß wenn  $F_\alpha(Q_{iv}) = 0$  ist und auch  $\frac{d}{dt} F_\alpha(Q_{iv}) = 0$  gilt, daß dann immer sowohl  $G_{\gamma,\beta}(Q_{iv}) = 0$  als auch  $\frac{d}{dt} G_{\gamma,\beta}(Q_{iv}) = 0$  gelten muss, wenn  $f_\gamma(Q_{iv}) \neq 0$  ist.

Diese Betrachtung der ersten Ordnung der Differentiation  $\frac{d}{dt}$  setzt sich dann induktiv auf die höheren  $\frac{d^l}{dt^l}$  fort.

Insgesamt haben wir so eingesehen, daß wir für Verschwindungsbetrachtungen (einfacher und differentieller Art) immer das System der  $F_\alpha = 0$  durch Systeme  $G_{\gamma,\beta} = 0$  ersetzen können, die nur aus  $p-1$  Elementen bestehen. Diese „passen“ daher dann in unsere obige Konstanten- und Bedingungsanzahl.

## 4 Zusammenfassung

## 5 Bewertung

## Literatur

### Bilu u. Strambi 2010

BILU, Yuri F. ; STRAMBI, Marco: Quantitative Riemann existence theorem over a number field. In: *Acta Arith.* 145 (2010), Nr. 4, S. 319–339. <http://dx.doi.org/10.4064/aa145-4-2>. – DOI 10.4064/aa145-4-2. – ISSN 0065-1036

### Mumford 1975

MUMFORD, David: *Curves and their Jacobians.* Ann. Arbor: The University of Michigan Press. 104 p. \$ 5.00 (1975)., 1975